1

### Beschreibung

5

10

Redundantes Automatisierungssystem zur Steuerung einer technischen Einrichtung sowie Verfahren zum Betrieb eines derartigen Automatisierungssystems

Die Erfindung betrifft ein redundantes Automatisierungssystem zur Steuerung einer technischen Einrichtung sowie ein Verfahren zum Betrieb eines solchen Automatisierungssystems, wobei mindestens zwei Automatisierungsgeräte vorhanden sind. Ein erstes dieser Automatisierungsgeräte wird dabei als Master-Automatisierungsgerät und ein zweites der Automatisierungsgeräte als Stand-by-Automatisierungsgerät betrieben.

Die permanente Verfügbarkeit von Geräten und Systemen ist bei der Automatisierung einer technischen Anlage - insbesondere einer Kraftwerksanlage - eine der wichtigsten Anforderungen.

Aus Gründen der Sicherheit zum Ausschluss einer möglichen Gefährdung sowie aus Gründen einer sicheren Versorgung mit e
lektrischer Energie oder Gütern muss der Ausfall von Automatisierungssystemen und ein damit verbundener Stillstand von wichtigen technischen Anlagen weitestgehend vermieden werden.

Zur Lösung dieses Problems sind im Stand der Technik soge-25 nannte hochverfügbare Automatisierungssysteme, beispielsweise SIMATIC S-7 H der Firma Siemens, bekannt, bei welchen praktisch alle Komponenten inkl. der Speicher- und Stromversorgungseinheiten redundant vorhanden sind, so dass im Falle eines Fehlers eines Automatisierungsgerät auf ein anderes, i-30 dentisch aufgebautes Automatisierungsgerät unterbrechnungsfrei umgeschaltet werden kann. Die Automatisierungsgeräte sind dabei hinsichtlich ihrer Befehlsausführung zueinander synchronisiert, so dass in beiden Automatisierungsgeräten vollkommen zeitparallel dieselben Daten verarbeitet werden und die selben Befehle ausgeführt werden. So ist es möglich, 35 dass ein derartig betriebenes Stand-by-Automatisierungsgerät

2

die Funktion eines fehlerbehafteten Master-Automatisierungsgeräts übernimmt.

5

Derartige hochverfügbare Automatisierungssysteme sind bisher praktisch ausschließlich auf Basis sogenannter speicherprogrammierbarer Steuerungen (SPS) erhältlich, in ihrer Anwendung kompliziert und in ihrer Anschaffung sehr kostspielig.

Der Erfindung liegt daher die Aufgabe zugrunde, ein Automatisierungssystem der eingangs genannten Art anzugeben, welches
einfacher aufgebaut ist und bei welchem insbesondere Standardkomponenten aus der Personal Computer-Technik weitestgehend eingesetzt werden können.

Bezüglich des Automatisierungssystems wird die Aufgabe gelöst durch ein redundantes Automatisierungssystem zur Steuerung einer technischen Einrichtung mit den Merkmalen des unabhängigen Patenanspruchs 1.

Die Erfindung geht dabei von der Überlegung aus, dass eine der wichtigsten Vorraussetzungen zur Realisierung eines redundanten Automatisierungssystems in der Bereitstellung einer aktuellen Datenbasis, welche den Zustand der technischen Einrichtung und des Automatisierungssystems beschreibt, zu sehen ist. Eine Umschaltung von dem Master-Automatisierungsgerät auf das Stand-by-Automatisierungsgerät ohne merkliche Verzögerung ist dabei nur dann erreichbar, wenn beiden Automatisierungsgeräten zum Zeitpunkt des Auftretens eines Fehlers die gleichen aktuellen Daten zur Verfügung stehen, so dass ein Umschalten auf das Reservegerät sofort und ohne "Datensprünge" möglich ist.

Im Stand der Technik der hoch verfügbaren speicherprogrammierbaren Steuerungen wird dies dadurch gelöst, dass beide

35 Automatisierungsgeräte identisch aufgebaut sind und u.a. jeweils eine Speichereinheit umfassen, in welche aufgrund der
oben bereits beschriebenen befehlssynchronen Abarbeitung die

7

gleichen Daten geschrieben und die gleichen Daten ausgelesen werden.

Im Unterschied dazu ist bei der vorliegenden Erfindung vorgesehen, dass zwar zwei Automatisierungsgeräte vorhanden sind,
dass aber für diese nur eine gemeinsame Speichereinheit vorgesehen ist, auf welche beide Automatisierungsgeräte Schreibund Lesezugriff haben. Insofern ist zum Stand der Technik der
Realisierungsaufwand erheblich reduziert, da zum einen nur
eine Speichereinheit notwendig ist und zum anderen daraus
folgendend der erforderliche Synchronisationsaufwand zwischen
mehreren Speichereinheiten der Automatisierungsgeräte entfällt.

Die weitaus meisten Ausfälle von Automatisierungsgeräten gehen auf Fehlfunktionen beispielsweise der Ein- oder Ausgabekarten, der Stromversorgung oder der CPUs der Automatisierungsgeräte zurück; von daher gesehen bietet die vorliegende Erfindung eine wirtschaftliche, vereinfachte Lösung für die meisten in der Praxis zu bewältigenden Redundanzprobleme der Automatisierung.

Obwohl bereits einige Automatisierungslösungen auf PC-Basis existieren, können diese bislang noch nicht ein stoßfreies Umschalten auf das Reserve-Automatisierungsgerät gewährleis-25 ten, da die erforderliche Synchronisation der Datenbasen, auf welche die Automatisierungsgeräte zugreifen, mit bekannten Mitteln nicht in der erforderlichen Geschwindigkeit stattfinden kann. Ein stoßfreies Umschalten bedeutet dabei, dass das 30 Umschalten vom Master- auf das Reserve-Automatisierungsgerät (Stand-by-Automatisierungsgerät) praktisch ohne Auswirkungen auf die Ein- und Ausgangssignale des Automatisierungssystem. geschieht, so dass insbesondere Regelungen an genau der Stelle weiter geführt werden, an welcher das fehlerbehaftete Automatisierungsgerät die Regelung abgebrochen hat. Dem Reser-35 ve-Automatisierungssystem müssen folglich zum Zeitpunkt der Übernahme der Regelung sogenannte Anfangswerte zur Verfügung

4

stehen, welche die Vergangenheit des Regelungsvorgangs betreffen (umfasst sind dabei insbesondere Regelungsalgorithmen, welche einen Integral- und/oder Differenzialanteil aufweisen).

5

Die vorliegende Erfindung löst das Problem einer aktuellen Datenbasis für die Automatisierungsgeräte dahingehend, dass dafür nur eine gemeinsame Speichereinheit vorgesehen ist.

10 Eine Lösung zur Realisierung einer derartigen Speichereinheit in PC-Technik bei einem erfindungsgemäßen Automatisierungs-system umfasst beispielsweise den Einsatz sogenannter "Reflective Memories", welche als kommerziell erhältliche PC-Baugruppen zur Verfügung stehen.

15

Dadurch werden PCs, Workstations oder "Embedded-Systems" (insbesondere mit unterschiedlichen Betriebssystemen), in die Lage versetzt, praktisch in Echtzeit auf eine gemeinsame Datenbasis zuzugreifen.

20

25

Bei einem lokalen Rechner befindet sich die Reflective Memory-Baugruppe beispielsweise im Adressraum des gemeinsamen Speichers der beteiligten Rechner eines Netzwerks. Dann können Daten von jeder Automatisierungsebene aus, insbesondere auch von einer Anwendersoftware, direkt in diesen Speicherbereich geschrieben und aus diesem Speicherbereich ausgelesen werden. Daten, die der lokale Rechner in diesen "Reflective Memory" schreibt, stehen dann automatisch allen anderen Rechnern parallel und ohne Zeitverzögerung zur Verfügung.

30

Aufgrund der besonderen technischen Ausbildung der Reflective Memory-Baugruppe beeinflusst der dabei stattfindende Datentransport zwischen den Rechnern die normale Performance dieses Rechners nicht.

35

In einer vorteilhaften Ausgestaltung der Erfindung ist weiterhin ein Überwachungsmodul vorgesehen, mittels welchem der

5

Betrieb des Master-Automatisierungssystems überwachbar und im Falle eines Fehlers des Master-Automatisierungsgeräts ein Umschalten auf das Stand-by-Automatisierungsgerät ermöglicht ist, welches daraufhin die Funktion des bisherigen Master-Automatisierungsgeräts übernimmt.

Bei dieser Ausführungsform ist eine Überwachung der Gerätefunktion inklusive einer Fehlererkennung realisiert. Beispielsweise umfasst das Überwachungsmodul dabei die Auswertung eines sogenannten Lebenszeichens des MasterAutomatisierungsgeräts, wobei z.B. bei jedem Zyklus der Überprüfung ein Kennwert verändert wird, falls das MasterAutomatisierungsgerät funktionstüchtig ist. Sollte dieser
Kennwert bei einem Zyklus nicht verändert werden, so ist dies
ein Indiz für einen Fehler dieses Automatisierungsgeräts und
das Überwachungsmodul nimmt den Umschaltvorgang auf das zugeordnete Stand-by-Automatisierungsgerät vor.

Mögliche Fehler, welche eine Veränderung des genannten Kennwerts verhindern, umfassen beispielsweise Hardware-Fehler
und/oder Betriebssystem-Fehler und/oder Anwendersoftwarefehler.

In einer weiteren vorteilhaften Ausgestaltung der Erfindung sind im gemeinsamen Speicherbereich solche Zustandsdaten vorhanden, welche den aktuellen Betriebszustand der technischen Einrichtung und des Automatisierungssystems unmittelbar vor dem Zeitpunkt des Auftretens eines Fehlers des Master-Automatisierungsgeräts beschreiben.

30

35

25

5

Dadurch ist es möglich, dass das Stand-by-Automatisierungsgerät die Funktion des bisherigen Master-Automatisierungsgeräts sofort übernehmen kann, da alle dafür notwendigen Daten im gemeinsamen Speicherbereich abgelegt sind und vom Stand-by-Automatisierungsgerät zur Weiterverarbeitung ohne Zeitverzögerung ausgelesen werden können.

6

Die Zustandsdaten sollen dabei insbesondere solche Daten umfassen, welche Anfangswerten von Regelungsalgorithmen entsprechen, so dass dem Stand-by-Automatisierungsgerät mittels dieser Anfangswerte auch die Historie der betreffenden Regelungsvorgänge bekannt ist und die betreffenden Regelungen vom Stand-by-Automatisierungsgerät kontinuierlich weiter geführt werden können.

5

20

25

30

35

Ferner umfassen die Zustandsdaten solche Ein- und Ausgangsdaten der technischen Einrichtung, welche vom Automatisierungssystem erfasst und/oder an die technische Einrichtung abgegeben werden. Die Gesamtheit dieser Daten wird als Prozessabbild bezeichnet.

Besonders vorteilhaft geschieht das Umschalten stoßfrei, indem mindestens ein Teil der im gemeinsamen Speicherbereich vorhandenen Daten vom Stand-by-Automatisierungsgerät als aktuelles Zustandsabbild der technischen Einrichtung und des Automatisierungssystems unmittelbar weiterverarbeitet wird.

Hierbei geschieht das Umschalten zwischen dem Master-Automatisierungsgerät und dem Stand-by-Automatisierungsgerät praktisch ohne Verzögerung unter kontinuierlicher Weiterführung der Steuerung der technischen Einrichtung durch das Stand-by-Automatisierungsgerät.

Die Erfindung führt weiterhin zu einem Verfahren zum Betrieb eines redundanten Automatisierungssystems zur Steuerung einer technischen Einrichtung mit den Merkmalen des unabhängigen Patentanspruchs 5.

Vorteilhafte Ausgestaltungen des erfindungsgemäßen Verfahrens sind in den zugehörigen abhängigen Patentansprüchen niedergelegt.

Im Folgenden wird ein Ausführungsbeispiel der Erfindung näher dargestellt.

••

7

Es zeigt:

FIG ein erfindungsgemäßes redundantes Automatisierungssystem.

5

In der Figur ist ein erfindungsgemäßes redundantes Automatisierungssystem 1 dargestellt, welches Automatisierungsgeräte 3a,3b umfasst. Ein erstes Automatisierungsgerät ist dabei ausgebildet als ein Master-Automatisierungsgerät 3a, welches die Steuerung einer technischen Einrichtung übernimmt. Die Signale aus der technischen Einrichtung sowie die Steuerbefehle an die technische Einrichtung werden dabei von Feldgeräten 17 verarbeitet und über einen Feldbus 15 an die Automatisierungsgeräte 3a,3b übermittelt.

15

10

Im Falle eines Fehlers des ersten Automatisierungsgeräts 3a steht ein zweite Automatisierungsgerät zur Verfügung, welches als Stand-by-Automatisierungsgerät 3b ausgebildet ist und die Steuerungsaufgaben des ersten Automatisierungsgeräts 3a übernehmen kann.

20 nehm

Zur Fehlererkennung und Umschaltung vom ersten Automatisierungsgerät 3a auf das zweite Automatisierungsgerät 3b ist ein
Überwachungsmodul 23 vorgesehen. Dieses wertet u.a. ein Lebenszeichen 25 des ersten Automatisierungsgeräts 3a aus und
schaltet im Fehlerfall auf das zweite Automatisierungsgerät
3b um, welches daraufhin die Steuerungsaufgaben des bisherigen Master-Automatisierungsgeräts 3a übernimmt.

30

35

25

Die Automatisierungsgeräte 3a,3b besitzen jeweils eine CPU 5a,5b und ggf. einen Speicher 6a,6b. Sie sind bevorzugt ausgebildet als Personal Computer, bei welchen die Steuerungsaufgaben als Tasks 7a,7b aufgerufen und ausgeführt werden. Im Vergleich zu herkömmlichen speicherprogrammierbaren Steuerungen laufen diese Automatisierungs-Tasks 7a,7b deutlich schneller ab, weshalb bei derartig ausgebildeten Automatisierungsgeräten auf PC-Basis keine Befehlssynchronisation, son-

8

dern eine Task-Synchronisation stattfindet. Die Synchronisation der sich jeweils entsprechenden Tasks 7a,7b findet mittels Interrupts 11 statt.

Im Normalbetrieb, wenn das erste Automatisierungsgerät fehlerfrei als Master-Automatisierungsgerät 3a funktioniert,
werden die Daten aus der technischen Einrichtung, welche
durch die Feldgeräte 17 erfasst sind, von beiden Automatisierungsgeräten 3a,3b mittels jeweils mindestens eines Lesevorgangs 19 laufend eingelesen; die Ausgabe von Steuerungsbefehlen und sonstigen Einwirkungen auf Komponenten der technischen Einrichtung findet jedoch nur durch das MasterAutomatisierungsgerät 3a mittels mindestens eines Schreibvorgangs 21 statt.

15

20

25

30

35

Nach einem Umschalten auf das bisherige Stand-by-Automatisierungsgerät im Fehlerfall wird dieser Schreibvorgang 21 vom zweiten Automatisierungsgerät 3b übernommen; dies ist in der Figur durch eine gestrichelte Verbindung vom zweiten Automatisierungsgerät 3b zum Feldbus 15 angedeutet.

Bei der Synchronisation der Automatisierungs-Tasks 7a,7b mittels der Interrupts 11 findet vor jedem Task-Aufruf eine Synchronisation von Timern, Zählern, Prozessdaten und ggf. weiterer interner sowie externer Daten statt.

Erfindungsgemäß ist beiden Automatisierungsgeräten 3a,3b eine Speichereinheit 9 zugeordnet, auf welche beide Automatisierungsgeräte 3a,3b Zugriff haben. In dieser Speichereinheit sind im Wesentlichen Zustandsdaten der Automatisierungsgeräte 3a,3b gespeichert, wobei die Speichereinheit 9 mindestens einen Speicherbereich umfasst, der von beiden Automatisierungsgeräten 3a,3b beschreib- und lesbar ist. Auf diese Weise sind zumindest die in diesem Speicherbereich vorhandenen Daten den Automatisierungsgeräten 3a,3b parallel zur Verfügung gestellt. Da die beiden Automatisierungsgeräte 3a,3b somit über eine gemeinsame Datenbasis in Form der Speichereinheit 9 vereine

9

5

10

15

20

25

30

35

fügen, auf welche sie jeweils Zugriff haben, muss im Falle eines Fehlers des Master-Automatisierungsgeräts 3a kein Speicherabgleich zwischen den Automatisierungsgeräten 3a und 3b erfolgen, zumindest was den Abgleich der oben genannten Zustandsdaten angeht. Deshalb kann im Fehlerfall eine Umschaltung vom Master-Automatisierungsgerät 3a auf das Stand-by-Automatisierungsgerät 3b sehr schnell und stoßfrei erfolgen, wobei im Vergleich zu bekannten redundanten Automatisierungssystemen der Realisierungsaufwand reduziert ist. Die im gemeinsamen Speicherbereich der Speichereinheit 9 abgelegten Zustandsdaten der Automatisierungsgeräte 3a,3b umfassen alle Daten, welche einen aktuellen Betriebszustand der Automatisierungsgeräte 3a,3b beschreiben wie beispielsweise die aktuellen Werte der aus der technischen Einrichtung an die Automatisierungsgeräte übermittelten Signale (Prozessabbild), die aktuellen Werte der vom Master-Automatisierungsgerät an die technische Einrichtung übermittelten Signale und Befehle sowie erforderlichenfalls aktuelle Anfangswerte von Regelungsalgorithmen, welche mindestens ein differenzierendes und/oder integrierendes Regelungsglied umfassen.

Die Kenntnis des aktuellen Anfangswerts ist zum Zeitpunkt des Auftretens eines Fehlers des Master-Automatisierungsgeräts wichtig, damit das bisherige Stand-by-Automatisierungsgerät die betreffenden Regelungen kontinuierlich, insbesondere ohne Sprung einer Regelgröße, weiterführen kann.

Die Speichereinheit 9 ist bevorzugt ausgebildet als eine sogenannte "Reflective Memory"-Baugruppe, welche als Baugruppe zur Verwendung bei Personal Computern erhältlich ist. Physikalisch installiert wird diese Baugruppe bevorzugt in einem der Automatisierungsgeräte 3a,3b, wobei die Daten, die dieses Automatisierungsgerät in die Baugruppe schreibt, dann allen anderen Automatisierungsgeräten ebenfalls zur Verfügung stehen.

10

Zusammenfassend lässt sich die vorliegende Erfindung folgendermaßen umschreiben:

Bei einem erfindungsgemäßen redundanten Automatisierungssystem (1) sowie einem Verfahren zum Betrieb eines solchen Automatisierungssystems (1) sind zwei Automatisierungsgeräte (3a,3b) vorgesehen, welchen eine gemeinsame Speichereinheit zugeordnet ist, auf welche Zustandsdaten die Automatisierungsgeräte (3a,3b) speicherbar sind. Somit haben die Automatisierungsgeräte (3a,3b) unmittelbaren Zugriff auf eine gemeinsame Datenbasis und ein Speicherabgleich im Falle eines Fehlers entfällt beim Umschalten auf das Stand-by-Automatisierungsgerät (3b).

11

#### Patentansprüche

5

- 1. Redundantes Automatisierungssystem (1) zur Steuerung einer technischen Einrichtung umfassend mindestens zwei Automatisierungsgeräte (3a,3b), wobei ein erstes der Automatisierungsgeräte als Master-Automatisierungsgerät (3a) und ein zweites der Automatisierungsgeräte als Stand-by-Automatisierungsgerät (3b) ausgebildet ist, gekennzeichnet durch eine den mindestens zwei Automatisierungsgeräten (3a,3b)
- eine den mindestens zwei Automatisierungsgeräten (3a,3b)
  zugeordnete Speichereinheit (9), auf welcher Zustandsdaten
  der Automatisierungsgeräte (3a,3b) speicherbar sind, wobei
  die Speichereinheit (9) einen gemeinsamen Speicherbereich
  umfasst, welcher von den mindestens zwei Automatisierungsgeräten (3a,3b) beschreib- und lesbar ist, so dass die in
  diesem Speicherbereich vorhandenen Daten den Automatisierungsgeräten (3a,3b) parallel zur Verfügung stehen.
- 2. Redundantes Automatisierungssystem (1) nach Anspruch 1,
  g e k e n n z e i c h n e t durch
  ein Überwachungsmodul (23), mittels welchem der Betrieb
  des Master-Automatisierungsgeräts (3a) überwachbar und im
  Falle eines Fehlers des Master-Automatisierungsgeräts (3a)
  ein Umschalten auf das Stand-by-Automatisierungsgerät (3b)
  ermöglicht ist, welches daraufhin die Funktion des bisherigen Master-Automatisierungsgeräts (3a) übernimmt.
  - 3. Redundantes Automatisierungssystem (1) nach Anspruch 1 oder 2,
- dadurch gekennzeichnet, dass im gemeinsamen Speicherbereich solche Zustandsdaten vorhanden sind, welche den aktuellen Betriebszustand der technischen Einrichtung und des Automatisierungssystems (1) unmittelbar vor dem Zeitpunkt des Auftretens eines Fehlers des Master-Automatisierungsgeräts (3a) beschreiben.

12

- 4. Redundantes Automatisierungssystem (1) nach Anspruch 2 oder 3,
  - dadurch gekennzeichnet, dass das Umschalten stoßfrei geschieht, indem mindestens ein Teil der im gemeinsamen Speicherbereich vorhandenen Daten vom Stand-by-Automatisierungsgerät (3b) als aktuelles Zustandsabbild der technischen Einrichtung und des Automatisierungssystems (1) unmittelbar weiterverarbeitet wird.

5

20

25

35

5. Verfahren zum Betrieb eines redundanten Automatisierungssystem (1) zur Steuerung einer technischen Einrichtung umfassend mindestens zwei Automatisierungsgeräte (3a,3b),
wobei ein erstes der Automatisierungsgeräte als MasterAutomatisierungsgerät (3a) und ein zweites der Automatisierungsgeräte als Stand-by-Automatisierungsgerät (3b) betrieben wird,

d a d u r c h g e k e n n z e i c h n e t, dass in eine den mindestens zwei Automatisierungsgeräten (3a,3b) zugeordnete Speichereinheit (9) Zustandsdaten der Automatisierungsgeräte (3a,3b) gespeichert werden, wobei ein gemeinsamer Speicherbereich der Speichereinheit von den mindestens zwei Automatisierungsgeräten (3a,3b) beschrieben und ausgelesen werden kann, so dass die in diesem Speicherbereich vorhandenen Daten den Automatisierungsgeräten (3a,3b) parallel zur Verfügung stehen.

- 6. Verfahren nach Anspruch 5,
  d a d u r c h g e k e n n z e i c h n e t, dass
  der Betrieb des Master-Automatisierungsgerätsgeräts (3a)
  überwacht und im Falle eines Fehlers des MasterAutomatisierungsgeräts (3a) auf das Stand-byAutomatisierungsgerät (3b) umgeschaltet wird, welches daraufhin die Funktion des bisherigen MasterAutomatisierungsgeräts (3a) übernimmt.
  - 7. Verfahren nach Anspruch 5 oder 6, dadurch gekennzeichnet, dass

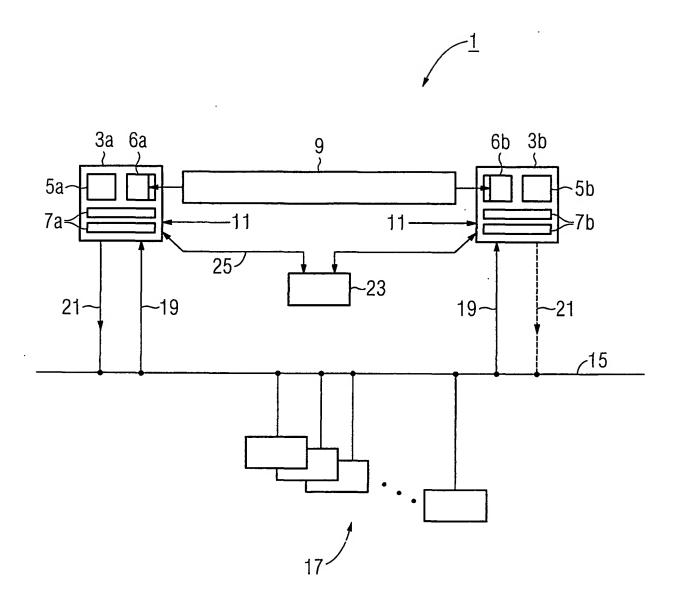
13

im gemeinsamen Speicherbereich solche Zustandsdaten vorhanden sind, welche den aktuellen Betriebszustand der technischen Einrichtung und des Automatisierungssystems (1) unmittelbar vor dem Zeitpunkt des Auftretens eines Fehlers des Master-Automatisierungsgeräts (3a) beschreiben.

5

8. Verfahren nach Anspruch 6 oder 7,
d a d u r c h g e k e n n z e i c h n e t, dass

10 das Umschalten stoßfrei durchgeführt wird, indem mindestens ein Teil der im gemeinsamen Speicherbereich vorhandenen Daten vom Stand-by-Automatisierungsgerät (3b) als aktuelles Zustandsabbild der technischen Einrichtung und des Automatisierungssystems (1) unmittelbar weiterverarbeitet wird.



#### INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International Internation No PCT/DE 03/03793

A. CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER IPC 7 G05B19/05 G05B G05B19/042 According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC **B. FIELDS SEARCHED** Minimum documentation searched (classification system followed by classification symbols) IPC 7 G05B Documentation searched other than minimum documentation to the extent that such documents are included in the fields searched Electronic data base consulted during the international search (name of data base and, where practical, search terms used) EPO-Internal C. DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT Category ° Cliation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages Relevant to claim No. X US 4 872 106 A (SLATER BILLY R) 1-8 3 October 1989 (1989-10-03) column 1, line 10 -column 2, line 35 column 3, line 22 -column 8, line 7; figures 1,2 X DE 196 24 302 A (SIEMENS AG) 1.5 2 January 1998 (1998-01-02) column 3, line 54 -column 6, line 3; claim 2-4,6-8 Α 1: figure 1 WO 01 88711 A (VAETH JOACHIM ; SIEMENS AG X 1.5 (DE)) 22 November 2001 (2001-11-22) Α page 14, line 34 -page 19, line 7; figures 2-4,6-8 1-3 -/--Further documents are listed in the continuation of box C. Patent family members are listed in annex. Special categories of cited documents: "T" later document published after the international filing date or priority date and not in conflict with the application but cited to understand the principle or theory underlying the \*A\* document defining the general state of the art which is not considered to be of particular relevance 'E' earlier document but published on or after the international filing date invention "X" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive step when the document is taken alone 'L' document which may throw doubts on priority claim(s) or which is clied to establish the publication date of another dtation or other special reason (as specified) "Y" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered to involve an inventive step when the document is combined with one or more other such docu-ments, such combination being obvious to a person skilled in the art. \*O\* document referring to an oral disclosure, use, exhibition or \*P\* document published prior to the international filing date but later than the priority date claimed \*&\* document member of the same patent family Date of mailing of the international search report Date of the actual completion of the international search 16 March 2004 24/03/2004 Name and mailing address of the ISA Authorized officer European Patent Office, P.B. 5818 Patentlaan 2 NL - 2280 HV Rijsvijk Tel. (+31-70) 340-2040, Tx. 31 651 epo nl, Fæc (+31-70) 340-3016

Cîrîc, G

### INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International Mileation No
PCT/DE 03/03793

PCT/DE 03/03793					
	(Continuation) DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT				
Category *	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.			
X	US 4 581 701 A (HESS WILFRIED ET AL) 8 April 1986 (1986-04-08)	1,5			
Α	column 2, line 47 -column 5, line 44; figures 1,2	2-4,6-8			
A 	US 6 411 857 B1 (FLOOD MARK A) 25 June 2002 (2002-06-25) the whole document	1-8			
A	US 5 984 504 A (DOYLE JAMES P ET AL) 16 November 1999 (1999-11-16) column 3, line 31 -column 5, line 25; figures 1-5	1,5			
A	US 5 464 435 A (NEUMANN ROBERT A) 7 November 1995 (1995-11-07) column 6, line 9 -column 7, line 10 column 9, line 23 - line 49; figure 2	1,5			
		·			

# INTERNATIONAL SEARCH REPORT

information on patent family members

International Inclication No PCT/DE 03/03793

<ul> <li>Patent document cited in search report</li> </ul>		Publication date		Patent family member(s)	Publication date
US 4872106	A	03-10-1989	NONE		
DE 19624302	A	02-01-1998	DE	19624302 A1	02-01-1998
			ΑT	205615 T	15-09-2001
			WO	9749032 A1	24-12-1997
			DE	59704623 D1	18-10-2001
			EΡ	0978039 A1	09-02-2000
			ES	2164355 T3	16-02-2002
			JP	2000512412 T .	19-09-2000
			KR	2000016777 A	25-03-2000
			US	6374335 B1	16-04-2002
WO 0188711	Α	22-11-2001	DE	10035174 A1	06-12-2001
			ΑT	252249 T	15-11-2003
			WO	0188711 A1	22-11-2001
			DE	50100806 D1	20-11-2003
			EP	1282859 A1	12-02-2003
US 4581701	Α	08-04-1986	DE	3215177 A1	27-10-1983
			ΑT	17969 T	15-02-1986
			DE	3362110 D1	27-03-1986
6d to 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1		···	EP	0093881 A1	16-11-1983
US 6411857	B1	25-06-2002	US	5912814 A	15-06-1999
US 5984504	Α	16-11-1999	CA	2293278 A1	17-12-1998
			CA	2304438 A1	17-12-1998
			DE	69809939 D1	16-01-2003
			DE	69809939 T2	04-09-2003
			EP	1010044 A2	21-06-2000
			ES	2187976 T3	16-06-2003
			JP	2002511962 T	16-04-2002
			WO	9857238 A2	17-12-1998
US 5464435	Α	07-11-1995	NONE		

### INTERNATIONALER PECHERCHENBERICHT

Internationale tenzelchen PCT/DE 03/03793

A. KLASSIFIZIERUNG DES ANMELDUNGSGEGENSTANDES I PK 7 G05B19/05 G05B19/042

Nach der Internationalen Patentklassifikation (IPK) oder nach der nationalen Klassifikation und der IPK

#### B. RECHERCHIERTE GEBIETE

Recherchlerter Mindestprüfstoff (Klassifikationssystem und Klassifikationssymbole )  $IPK \ 7 \qquad G05B$ 

Recherchlerte aber nicht zum Mindestprüfstoff gehörende Veröffentlichungen, soweit diese unter die recherchierten Gebiete fallen

Während der Internationalen Recherche konsultierte elektronische Datenbank (Name der Datenbank und evtl. verwendete Suchbegriffe)

### EPO-Internal

C. ALS WESENTLICH ANGESEHENE UNTERLAGEN				
Kategorie*	Bezeichnung der Veröffentlichung, sowelt erforderlich unter Angabe der In Betracht kommenden Teile	Betr. Anspruch Nr.		
Х	US 4 872 106 A (SLATER BILLY R) 3. Oktober 1989 (1989-10-03) Spalte 1, Zeile 10 -Spalte 2, Zeile 35 Spalte 3, Zeile 22 -Spalte 8, Zeile 7; Abbildungen 1,2	1-8		
X	DE 196 24 302 A (SIEMENS AG) 2. Januar 1998 (1998-01-02)	1,5		
A	Spalte 3, Zeile 54 -Spalte 6, Zeile 3; Anspruch 1; Abbildung 1	2-4,6-8		
X	WO 01 88711 A (VAETH JOACHIM ;SIEMENS AG (DE)) 22. November 2001 (2001-11-22)	1,5		
A	Seite 14, Zeile 34 -Seite 19, Zeile 7; Abbildungen 1-3	2-4,6-8		
	-/			
		1		

Weitere Veröffentlichungen sind der Fortsetzung von Feld C zu entnehmen	X Siehe Anhang Patentfamilie
ausgeführt) 'O' Veröffentlichung, die sich auf eine mündliche Offenbarung, eine Benutzung, eine Ausstellung oder andere Maßnahmen bezieht 'P' Veröffentlichung, die vor dem Internationalen Anmeldedatum, aber nach dem beanspruchten Prioritätsdatum veröffentlicht worden ist	<ul> <li>*T* Spätere Veröffentlichung, die nach dem internationalen Anmeldedatum oder dem Prioritätsdatum veröffentlicht worden ist und mit der Anmeldung nicht kollidiert, sondem nur zum Verständnis des der Erfindung zugrundeliegenden Prinzips oder der ihr zugrundeliegenden ineorie angegeben ist</li> <li>*X* Veröffentlichung von besonderer Bedeutung; die beanspruchte Erfindum gikann allein aufgrund dieser Veröffentlichung nicht als neu oder auf erfinderischer Tätigkeit beruhend betrachtet werden</li> <li>*Y*-Veröffentlichung von besonderer Bedeutung; die beanspruchte Erfindum gikann nicht als auf erfinderischer Tätigkeit beruhend betrachtet werden, wenn die Veröffentlichung mit einer oder mehreren anderen Veröffentlichungen dieser Kategorie in Verbindung gebracht wird und diese Verbindung die Mitglied derselben Patentfamilie ist</li> </ul>
Datum des Abschlusses der internationalen Recherche	Absendedatum des internationalen Recherchenberichts
16. März 2004	24/03/2004
Name und Postanschrift der Internationalen Recherchenbehörde Europäisches Patentamt, P.B. 5816 Patentiaan 2 NL – 2280 HV Rijswijk Tel. (+31-70) 340–2040, Tx. 31 651 epo nl,	Bevollmächtigter Bediensteter
Fax (+31-70) 340-3016	Cîrîc, G

# INTERNATIONALER PECHERCHENBERICHT

Formblatt PCT/ISA/210 (Fortsetzung von Blatt 2) (Juli 1992)

Internationale Atenzeichen
PCT/DE 03/03793

		PCT/DE 03/03793		
	ung) ALS WESENTLICH ANGESEHENE UNTERLAGEN			
Categorie®	Bezeichnung der Veröffentlichung, soweit erforderlich unter Angabe der in Betracht kommend	en Teile Betr. Anspruch Nr.		
X	US 4 581 701 A (HESS WILFRIED ET AL) 8. April 1986 (1986-04-08)	1,5		
A	Spalte 2, Zeile 47 -Spalte 5, Zeile 44; Abbildungen 1,2	2-4,6-8		
A	US 6 411 857 B1 (FLOOD MARK A) 25. Juni 2002 (2002-06-25) das ganze Dokument	1-8		
A	US 5 984 504 A (DOYLE JAMES P ET AL) 16. November 1999 (1999-11-16) Spalte 3, Zeile 31 -Spalte 5, Zeile 25; Abbildungen 1-5	1,5		
A	US 5 464 435 A (NEUMANN ROBERT A) 7. November 1995 (1995-11-07) Spalte 6, Zeile 9 -Spalte 7, Zeile 10 Spalte 9, Zeile 23 - Zeile 49; Abbildung 2	1,5		
	<del></del>			

# INTERNATIONALER REMERCHENBERICHT

Angaben zu Veröffentlichungen, die zur selben Patentfamilie gehören

Internationales Penzeichen
PCT/DE 03/03793

lm Recherchenbericht angeführtes Patentdokument		Datum der Veröffentlichung	Mitglied(er) der Patentfamilie			Datum der Veröffentlichung	
US 4872106	A	03-10-1989	KEI	NE			
DE 19624302	 A	02-01-1998	DE	10624202			
DE 13024302	^	02-01-1990	AT	19624302 205615		02-01-1998	
			WO	9749032		15-09-2001 24-12-1997	
			DE	59704623		18-10-2001	
			EP	0978039		09-02-2000	
			ES	2164355		16-02-2002	
			ĴΡ	2000512412		19-09-2000	
			KR	2000016777		25-03-2000	
			US	6374335		16-04-2002	
WO 0188711	Α	22-11-2001	DE	10035174	A1	06-12-2001	
			ΑT	252249		15-11-2003	
			WO	0188711	A1	22-11-2001	
			DE	50100806		20-11-2003	
			EP	1282859	A1 	12-02-2003	
US 4581701	Α	08-04-1986	DE	3215177		27-10-1983	
			ΑT	17969		15-02-1986	
			DE	3362110		27-03-1986	
			EP 	0093881	A1 	16-11-1983	
US 6411857	B1	25-06-2002	US	5912814	A	15-06-1999	
US 5984504	A	16-11-1999	CA	2293278	A1	17-12-1998	
			CA	2304438		17-12-1998	
			DE	69809939		16-01-2003	
			DE Ep	69809939		04-09-2003	
			ES	1010044 2187976		21-06-2000	
			JP	2002511962		16-06-2003 16-04-2002	
			WO	9857238		17-12-1998	
US 5464435	Α	07-11-1995	KEIN	 VE			